

# AUBO-i3

## FEATURE

아우보 협동로봇 i3는 위험 안전 평가에 따라 안전장치 없이 적용이 가능한 로봇입니다.

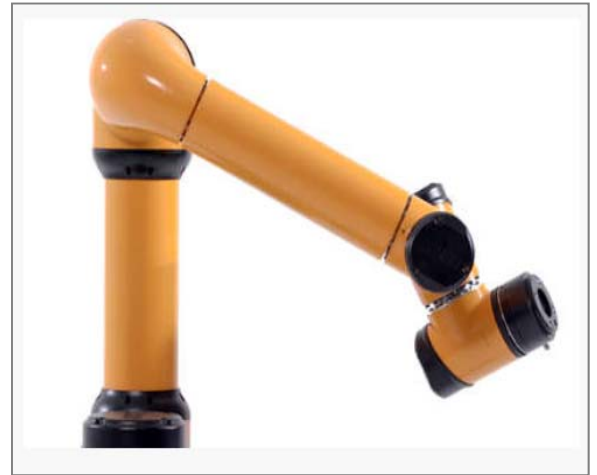
로봇 조작이 쉽고 간편하여 전문 프로그래밍 기술이 없어도 누구나 쉽게 조작이 가능하고 안전 펜스없이 작업자와 함께 같은 환경에서 동작할 수 있습니다.

또한 티칭 펜던트를 통해 온라인 프로그래밍 및 시뮬레이션 동작이 가능하며 로봇의 무게가 가벼워 이동하여 작업하기 수월합니다.

ISO 10218-1 (5.10.5전원 및 힘제한) 안전 요구사항에 따라 설계되었고, 토크 제한을 초과하거나 충돌이 감지되는 경우 전원 및 토크제한 설계로 로봇을 보호, 중지합니다.

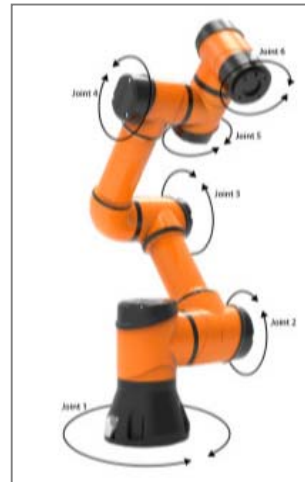
속도와 토크를 조정하여 모든 어플리케이션에 쉽게 적용하고 최적화

할 수 있으며 모터 드라이브에 내장 된 센서는 위험한 상황을 방지하기 위해 실시간 피드백을 제공합니다.



## SPECIFICATION

Degree of freedom	6	Reach	625mm	Payload	3kg
Weight(kg)	15.5	Life time	30000h	Repeatability	±0.03mm
Linearity velocity	≤3.5m/s	Power	400W	Material	Aluminum, steel, plastic
Ambient humidity	25% ~85%	Ambient temp	0~45℃	IP Class	IP54
Installation	Any ceiling, Floor, Wall	Communication	Can bus	Motor type	DC 48V
Axis movement	Working range	Maximum speed	I/P Port on Wrist		
J1 Axis base	± 175 °	180 °/s	Voltage	0V/12V/24V	
J2 Axis shoulder	± 175 °	180 °/s	Current	0.8A	
J3 Axis Elbow	± 175 °	180 °/s	Digital in	4	
J4 Axis Wrist	± 175 °	180 °/s	Digital out	4	
J5 Axis Wrist	± 175 °	180 °/s	Analog in	2	
J6 Axis Wrist	± 175 °	180 °/s	Analog out	0	



Control conbient				
Dimension (mm)	727x623x235	IP PORTS	General I/O	Safety I/O
Weight (kg)	20	Digital in	16	16
Cable length(m)	5	Digital out	16	16
Color	Black	Analog in	4	—
Communication	Ethernet, Modulus-RTU/TCP	Analog out	4	—
Interface	SDK (Support C/C++/Lua/Python) Support ROS, API	Power input	24V	
		Power output	3A	
Power supply	100~240VAC, 50~60 Hz			
IP Class	IP54			



Teach Pendant			
Dimension(mm)	355x235x54	Color	Orange
Weight(kg)	1.8	IP Class	IP54
Display Screen	30cm Touch LCD Screen	Cable (m)	4

